Curriculum Vitae

Federico NAJSON

Actualizado: 27/12/2016

Publicado: 20/02/2017

Sistema Nacional de Investigadores

Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información

Categorización actual: Nivel I

Ingreso al SNI: Nivel I (01/03/2009)

Datos generales

Información de contacto

E-mail: fnajson@ucla.edu

Institución principal

Dirección institucional

Sistema Nacional de Investigadores

Dirección: Agencia Nacional de Investigación e Innovación / Sistema Nacional de Investigadores / 11500 / Montevideo / Montevideo / Uruguay

Teléfono: (+598) 26004411

E-mail/Web: fnajson@ucla.edu

Formación

Formación concluida

Formación académica/Titulación

Posgrado

1997 - 2003

Doctorado

Ph.D. in Aerospace Engineering

University of California at Los Angeles , Estados Unidos

Título: On Output Static Feedback in Linear Time-Invariant Finite-Dimensional Systems

Tutor/es: Jason L. Speyer

Obtención del título: 2003

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

1989 - 1992

Maestría

M.Sc. in Electrical Engineering

Sistema Nacional de Investigadores

Israel Institute of Technology , Israel

Título: A Lyapunov Approach to Robust Stability of Nonlinear Systems: Applications to Manipulators

Tutor/es: Eliezer Kreindler

Obtención del título: 1992

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Grado

1986 - 1989 Grado

B.Sc. in Electrical Engineering

Israel Institute of Technology , Israel

Obtención del título: 1990

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Ingeniería Eléctrica y Electrónica

Formación complementaria

Postdoctorado

2004 - 2005 Institución: Mechanical and Aerospace Engineering Department

University of California at Irvine , Estados Unidos

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

2003 - 2004 Institución: Mechanical and Aerospace Engineering Department

University of California at Los Angeles , Estados Unidos

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Cursos corta duración

1995 - 1995 Diseño de Sistemas Basados en DSP

Sistema Nacional de Investigadores

Facultad de Ingeniería - CAP - UDeLaR, Universidad de la República , Uruguay

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Hardware y Arquitectura de Computadoras

Construcción institucional

Idiomas

Hebreo

Entiende (Bien) / Habla (Bien) / Lee (Regular) / Escribe (Regular)

Inglés

Entiende (Muy Bien) / Habla (Bien) / Lee (Bien) / Escribe (Bien)

Areas de actuación

Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Actuación Profesional

Universidad de la República , Facultad de Ingeniería - UDeLaR , Uruguay

Sistema Nacional de Investigadores

Vínculos con la institución

12/2006 - 10/2014, *Vínculo:* Profesor Adjunto, Docente Grado 3 Titular, (40 horas semanales / Dedicación total)

Actividades

03/2007 - Actual

Líneas de Investigación , Instituto de Ingeniería Eléctrica , Departamento de Sistemas y Control

Control de Sistemas Conmutados , Coordinador o Responsable

08/2009 - 05/2011

Docencia , Grado

Sistemas Lineales 2 , Responsable , Ingeniería Eléctrica

03/2009 - 07/2009

Docencia , Grado

Sistemas Lineales 1 , Invitado , Ingeniería Eléctrica

08/2008 - 12/2008

Docencia , Grado

Sistemas Lineales 2 , Organizador/Coordinador , Ingeniería Eléctrica

03/2008 - 07/2008

Docencia , Grado

Sistemas Lineales 1 , Ingeniería Eléctrica

08/2007 - 12/2007

Docencia , Grado

Sistemas Lineales 2 , Ingeniería Eléctrica

03/2012 - 07/2012

Docencia , Especialización
Introduccion a la Teoria Algebraica de Sistemas Lineales , Responsable , Centro de Postgrados y Actualización Profesional

03/2011 - 07/2011

Docencia , Especialización
Introduccion a la Teoria Algebraica de Sistemas Lineales , Responsable , Centro de Postgrados y Actualización Profesional

Sistema Nacional de Investigadores

03/2009 - 07/2009

Docencia , Especialización

Introducción a la Teoría del Control Optimo , Responsable , Centro de Postgrados y Actualización Profesional

03/2009 - 07/2009

Docencia , Especialización

Introduccion a la Teoria del Control Optimo , Responsable , Centro de Postgrados y Actualización Profesional

03/2007 - 06/2007

Docencia , Especialización

Introducción a la Teoría del Control Optimo , Responsable , Ingeniería Eléctrica

07/2008 - 10/2014

Gestión Académica , CSIC , Subcomision de Recursos Humanos

Integrante de Subcomision de Recursos Humanos

03/2008 - 07/2010

Gestión Académica , Instituto de Ingeniería Eléctrica , Comision del IIE

Miembro Suplente de la Comision del IIE

University of California at Irvine , Estados Unidos

Vínculos con la institución

10/2004 - 12/2005, *Vínculo:* Postdoctoral Researcher, (40 horas semanales)

Sistema Nacional de Investigadores

University of California at Los Angeles , Estados Unidos

Vínculos con la institución

09/2003 - 09/2004, *Vínculo:* Postdoctoral Researcher / Lecturer, (40 horas semanales)

09/1997 - 08/2003, *Vínculo:* Graduate Student Researcher / Teaching Fellow, (40 horas semanales)

Empresa Pública , Administración Nacional de Combustibles, Alcohol y Portland , Uruguay

Vínculos con la institución

12/1993 - 09/1997, *Vínculo:* Ingeniero de Mantenimiento, (40 horas semanales)

Israel Institute of Technology , Israel

Vínculos con la institución

02/1990 - 02/1992, *Vínculo:* Docente de Lab. / Supervisor de Proyectos, (20 horas semanales)

Lineas de investigación

Título: Control de Sistemas Conmutados

Tipo de participación: Coordinador o Responsable

Objetivo: Recientemente he dedicado atención, y parte de mis esfuerzos (de investigación), a el área de sistemas conmutados. Los sistemas conmutados son de especial interés en el modelado de sistemas físicos o procesos que exhiben un comportamiento significativamente diferente dependiendo de un estado (o status) que toma valores discretos el cual describe el modo de operación del proceso. Tales sistemas aparecen naturalmente en numerosas áreas de ingeniería, por ejemplo en electrónica de potencia varios tipos de conversores de energía presentan las características (de comportamiento) arriba mencionadas. Tales modelos son útiles también para el modelado de comportamientos dinámicos complejos de procesos que pueden sufrir fallas durante su periodo de operación. Tal escenario puede ser modelado considerando un numero finito de fallas posibles, que puede sufrir el proceso, cada una de ellas asociada con un comportamiento dinámico diferente el que puede ser descripto por un modelo significativamente mas simple. Presentemente estoy dedicando esfuerzos a algunos problemas de estabilidad relativos a sistemas conmutados que han sido reconocidos como relevantes por la comunidad científica de control. Uno de estos problemas refiere al desarrollo de métodos para determinar la posibilidad de estabilización de clases determinadas de sistemas conmutados.

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Producción científica/tecnológica

Mi especialidad e interés estan enfocados en la teoría de sistemas y la teoría de control, incluyendo sus aplicaciones en problemas de análisis y diseño que ocurren en ingeniería. Recientemente he dedicado atención, y parte de mis esfuerzos (de investigación), a el área de sistemas conmutados. Usamos aquí el termino sistema conmutado, para referirnos a una clase de sistema dinámico descripto a través de una ecuación diferencial (o inclusión diferencial) o una ecuación en diferencias cuya expresión del lado derecho de la ecuación es dinámicamente seleccionado eligiendo miembros dentro de un conjunto dado (y muchas veces finito) de expresiones (o funciones). Esta selección esta gobernada por una función (del tiempo) que usualmente se denomina señal de conmutación. Los sistemas conmutados son de especial interés en el modelado de sistemas físicos o procesos que exhiben un comportamiento significativamente diferente dependiendo de un estado (o status) que toma valores discretos el cual describe el modo de operación del proceso. Tales sistemas aparecen naturalmente en numerosas áreas de ingeniería, por ejemplo en electrónica de potencia varios tipos de conversores de energía presentan las características (de comportamiento) arriba mencionadas. Tales modelos son útiles también para el modelado de comportamientos dinámicos complejos de procesos que pueden sufrir fallas durante su periodo de operación. Tal escenario puede ser modelado considerando un numero finito de fallas posibles, que puede sufrir el proceso, cada una de ellas asociada con un comportamiento dinámico diferente el que puede ser descripto por un modelo significativamente mas simple. Presentemente, mi atención se centra en algunos problemas de estabilidad relativos a sistemas conmutados que han sido reconocidos como relevantes por la comunidad científica de control. Uno de estos problemas refiere al desarrollo de métodos para determinar la posibilidad de estabilización de clases determinadas de sistemas conmutados. También, recientemente, he estado dedicando atención a abordar algunos temas y problemas que ocurren dentro de la teoría de sistemas lineales.

Sistema Nacional de Investigadores

Producción bibliográfica

Sistema Nacional de Investigadores

Artículos publicados

Arbitrados

Completo

FEDERICO NAJSON

A Lagrange duality characterisation for stability under arbitrary switching in switched positive linear systems. International Journal of Control, *v.:* 89 4, *p.:* 770 - 782, 2016

Palabras clave: Switched Systems; Lagrange Duality; Stability

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

ISSN: 00207179

THOMSON ISI SCOPUS

Completo

FEDERICO NAJSON

A Lagrange duality approach to state-feedback stabilisability in switched positive linear systems. International Journal of Control, v.: 88 1, p.: 138 - 154, 2015

Palabras clave: *Switched Systems; State-Feedback Stabilizability*

Areas del conocimiento: *Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control*

Medio de divulgación: *Papel* ; *ISSN:* *00207179*

Completo

FEDERICO NAJSON

On the Kalman-Yakubovich-Popov lemma for discrete-time positive linear systems: a novel simple proof and some related results. International Journal of Control, *v.:* 86 10, *p.:* 1813 - 1823, 2013

Palabras clave: Kalman-Yakubovich-Popov Lemma; Linear Systems

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Medio de divulgación: Papel ; *ISSN:* 00207179

Sistema Nacional de Investigadores

Completo

FEDERICO NAJSON; J. L. Speyer

On a Conservative Concept for Output Static Stabilization: Analysis, Consequences, and Related Problems. International Journal of Control, *v.:* 79, *p.:* 185 - 206, 2006

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Medio de divulgación: Papel ; *ISSN:* 00207179

Completo

FEDERICO NAJSON; K.D. Mease

Computationally Inexpensive Guidance Algorithm for Fuel Efficient Terminal Descent. Journal of Guidance Control and Dynamics, *v.:* 29, *p.:* 955 - 964, 2006

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Medio de divulgación: Papel ; *ISSN:* 07315090

Completo

FEDERICO NAJSON; E. Kreindler

On the Lyapunov Approach to Robust Stabilization of Uncertain Nonlinear Systems. International Journal of Robust and Nonlinear Control, *v.:* 6, *p.:* 41 - 63, 1996

Sistema Nacional de Investigadores

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Medio de divulgación: Papel ; *ISSN:* 10498923

Completo

FEDERICO NAJSON; E. Kreindler

Robot Robust Path Tracking. Dynamics and Control, *v.:* 6, *p.:* 333 - 359, 1996

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Medio de divulgación: Papel ; *ISSN:* 09254668

Completo

FEDERICO NAJSON; E. Kreindler

On Compensation for Negleted Actuator Dynamics. Automatica, *v.:* 30, *p.:* 1501 - 1502, 1994

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Medio de divulgación: Papel ; *ISSN:* 00051098

Artículos aceptados

Trabajos en eventos

Completo

FEDERICO NAJSON

Necessary and Sufficient Uniform Exponential Stability Conditions in Switched Positive Linear Systems with Rank-One Modes , 2016

Evento: Internacional , 2016 American Control Conference , Boston, Massachusetts, USA , 2016

Anales/Proceedings: Proceedings of the 2016 American Control ConferenceArbitrado: SI

Palabras clave: Switched Systems

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Sistema Nacional de Investigadores

Medio de divulgación: Otros;

Financiación/Cooperación: Agencia Nacional de Investigación e Innovación / Otra

Completo

FEDERICO NAJSON

State-Feedback Stabilizability Characterization for Switched Positive Linear Systems via Lagrange Duality , 2014

Evento: Internacional , 2014 American Control Conference , Portland, Oregon, USA , 2014

Anales/Proceedings: Proceedings of the 2014 American Control ConferenceArbitrado: SI

Palabras clave: Switched Systems

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Medio de divulgación: Otros;

Completo

FEDERICO NAJSON

Remarks On The Feedback Interconnection of Positive Linear Systems , 2013

Evento: Internacional , 2013 American Control Conference , Washington, USA , 2013

Anales/Proceedings: Proceedings of the 2013 American Control ConferenceArbitrado: SI

Palabras clave: Stability of Linear Systems

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Medio de divulgación: CD-Rom;

Sistema Nacional de Investigadores

Completo

FEDERICO NAJSON

The Kalman-Yakubovich-Popov Lemma for Discrete-Time Positive Linear Systems , 2012

Evento: Internacional , 2012 American Control Conference , Montreal, Canada , 2012

Anales/Proceedings: Proceedings of the 2012 American Control ConferenceArbitrado: SI

Palabras clave: Kalman-Yakubovich-Popov Lemma; Linear Systems

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Medio de divulgación: CD-Rom;

Completo

FEDERICO NAJSON

State-Feedback Stabilizability, Optimality, and Convexity in Switched Positive Linear Systems , 2011

Evento: Internacional , 2011 American Control Conference , San Francisco, California, USA , 2011

Anales/Proceedings: Proceedings of the 2011 American Control ConferenceArbitrado: SI

Palabras clave: Switched Systems

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Medio de divulgación: CD-Rom;

Sistema Nacional de Investigadores

Completo

FEDERICO NAJSON

Computationally Efficient State-Feedback Stabilizability Determination in Switched Linear Systems with Rank-One Modes , 2010

Evento: Internacional , 2010 American Control Conference , Baltimore, Maryland, USA , 2010

Anales/Proceedings: Proceedings of the 2010 American Control ConferenceArbitrado: SI

Palabras clave: Switched Systems

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Medio de divulgación: CD-Rom;

Completo

FEDERICO NAJSON

State-Feedback Stabilizability in Switched Homogeneous Systems , 2009

Evento: Internacional , 2009 American Control Conference , St. Louis, MO, USA , 2009

Anales/Proceedings: Proceedings of the 2009 American Control Conference , 3011 , 3018Arbitrado: SI

Palabras clave: Switched Systems

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Medio de divulgación: CD-Rom;

Completo

FEDERICO NAJSON

Sistema Nacional de Investigadores

Conditions for Feedback Stabilizability in Switched Linear Systems , 2008

Evento: Internacional , 2008 American Control Conference , 2008

Anales/Proceedings: Proceedings of the 2008 American Control ConferenceArbitrado: SI

Palabras clave: Switched Systems

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Medio de divulgación: CD-Rom;

Completo

FEDERICO NAJSON

A Stochastic Approach for Fault-Tolerant Control of Linear Systems , 2006

Evento: Internacional , 2006 American Control Conference , 2006

Anales/Proceedings: Proceedings of the 2006 American Control ConferenceArbitrado: SI

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Medio de divulgación: CD-Rom;

Completo

FEDERICO NAJSON

On the Stability Robustness in a Closed-Loop Interconnection under a Class of Operations Performed on the Controller: A Novel Characterization for Static Controllers , 2005

Evento: Internacional , 2005 American Control Conference , 2005

Anales/Proceedings: Proceedings of the 2005 American Control ConferenceArbitrado: SI

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Medio de divulgación: CD-Rom;

Completo

FEDERICO NAJSON; K.D. Mease

Sistema Nacional de Investigadores

A Computationally Non-Expensive Guidance Algorithm for Fuel Efficient Soft Landing , 2005

Evento: Internacional , AIAA Guidance, Navigation, and Control Conference 2005 , 2005

Anales/Proceedings: Proceedings of the AIAA Guidance, Navigation, and Control Conference 2005Arbitrado: SI

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Medio de divulgación: CD-Rom;

Completo

FEDERICO NAJSON; J.L. Speyer

On Output Static Feedback: The Addition of an Extra Relaxation Constraint to Obtain Efficiently Computable Conditions , 2003

Evento: Internacional , 2003 American Control Conference , 2003

Anales/Proceedings: Proceedings of the 2003 American Control ConferenceArbitrado: SI

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Medio de divulgación: CD-Rom;

Completo

FEDERICO NAJSON; J.L. Speyer

Stabilization via Output Static Feedback in Discrete-Time Linear Systems , 2003

Evento: Internacional , 42nd IEEE Conference on Decision and Control , 2003

Anales/Proceedings: Proceedings of the 42nd IEEE Conference on Decision and ControlArbitrado: SI

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Sistema Nacional de Investigadores

Medio de divulgación: CD-Rom;

Completo

FEDERICO NAJSON; J.L. Speyer

Extremum Seeking Loop for a Class of Performance Functions , 2002

Evento: Internacional , 15th IFAC World Congress , 2002

Anales/Proceedings: Proceedings of the 15th IFAC World CongressArbitrado: SI

Editorial: Elsevier

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Medio de divulgación: Papel;

Producción técnica

Trabajos Técnicos

Informe o Pericia técnica

FEDERICO NAJSON; K.D. Mease

Analysis and Control of the Longitudinal Dynamics of a Space Vehicle with Low Control Authority, Mechanical and Aerospace Eng. Dept., University of California, Irvine. , 2005

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Medio de divulgación: Papel; *Ciudad:* /Estados Unidos

Informe o Pericia técnica

FEDERICO NAJSON

On Multi-Objective H-infinity Optimal Control, Mechanical and Aerospace Eng. Dept., University of California, Los Angeles. , 1999

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Medio de divulgación: Papel; *Ciudad:* /Estados Unidos

Informe o Pericia técnica

FEDERICO NAJSON; E. Kreindler

Tracking Control of Rigid Manipulators: A Lyapunov Approach, Dept. of Electrical Eng., Technion - Israel Institute of Technology, EE Pub. No. 817 , 1992

Sistema Nacional de Investigadores

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Medio de divulgación: Papel; *Ciudad:* /Israel

Evaluaciones

Evaluación de Eventos

2015

Nombre: 54th IEEE Conference on Decision and Control,

IEEE

Evaluación de Eventos

2012

Nombre: 51th IEEE Conference on Decision and Control,

IEEE

Evaluación de Eventos

2010

Nombre: 2010 American Control Conference,

Estados Unidos

Evaluación de Eventos

2010

Sistema Nacional de Investigadores

Nombre: 49th IEEE Conference on Decision and Control,

Estados Unidos

Evaluación de Publicaciones

2015

Nombre: IEEE Transactions on Automatic Control,

Cantidad: Menos de 5

Evaluación de Publicaciones

2010 / 2012

Nombre: IEEE Transactions on Automatic Control,

Cantidad: Menos de 5

Otros datos relevantes

Jurado/Integrante de comisiones evaluadoras de trabajos académicos

Tesis

Candidato: Pablo Gabriel Romero Rodríguez

FRANCO ROBLEDO; PABLO RODRÍGUEZ; GERARDO RUBINO; FEDERICO NAJSON; ALVARO MARTÍN

Optimización de la Estrategia de Selección de Piezas de Video en Redes P2P , 2009

Tesis (Maestría en Ingeniería (Ingeniería Matemática)) - Facultad de Ingeniería - UDeLaR - Uruguay

Referencias adicionales: Uruguay , Español

Palabras clave: Peer-to-Peer streaming

Areas del conocimiento: Ingeniería y Tecnología / Ingeniería Eléctrica, Ingeniería Electrónica e Ingeniería de la Información / Sistemas de Automatización y Control

Indicadores de producción

Producción bibliográfica	*22*
Artículos publicados en revistas científicas	*8*
Completo (Arbitrada)	8
Artículos aceptados para publicación en revistas científicas	*0*
Trabajos en eventos	*14*
Completo (Arbitrada)	14
Libros y capítulos de libros publicados	*0*
Textos en periódicos	*0*
Documentos de trabajo	*0*
Producción técnica	*3*
Productos tecnológicos	*0*
Procesos o técnicas	*0*
Trabajos técnicos	*3*
Otros tipos	*0*
Evaluaciones	*6*
Evaluación de Eventos	4
Evaluación de Publicaciones	2
Formación de RRHH	*0*
Tutorías/Orientaciones/Supervisiones concluidas	*0*
Tutorías/Orientaciones/Supervisiones en marcha	*0*

Sistema Nacional de Investigadores

Sistema Nacional de Investigadores